

Patrizia Agati, Luisa Stracqualursi

Algoritmi computazionali per  
l'aggregazione di informazioni "esperte"

Serie Ricerche 2001, n.4



Dipartimento di Scienze Statistiche "Paolo Fortunati"  
Università degli Studi di Bologna

Il lavoro è frutto della ricerca comune delle Autrici. La trattazione dei singoli capitoli è da attribuire come segue.

capitoli 1, 2: P. Agati

capitoli 3, 4, 5: L. Stracqualursi

*Il CD allegato contiene i software presentati nel lavoro.*

## Indice

<b>1. Introduzione</b>	<b>5</b>
<b>2. Il modello aggregativo: un programma in Mathcad</b>	<b>7</b>
<b>3. Aggregazione simultanea: un programma in Excel</b>	<b>33</b>
<b>4. Aggregazione sequenziale: un programma in Mathematica</b>	<b>39</b>
<b>5. Aggregazione sequenziale: un programma in Excel</b>	<b>51</b>
<b>Riferimenti bibliografici</b>	<b>57</b>

Finito di stampare il 30 Settembre 2001  
presso le Officine Grafiche Tecnoprint  
Via del Legatore 3, Bologna

# 1

## Introduzione

I software illustrati nel presente lavoro e contenuti nel CD allegato sono predisposti per essere adoperati da chiunque – in un contesto di personale incertezza su una grandezza aleatoria  $\theta$  – intenda combinare in una personale distribuzione di sintesi informazioni provenienti da una pluralità di fonti, anche eterogenee, comunemente etichettate come “esperti”.

L’algoritmo implementato è quello bayesiano di P. A. Morris (1977), che suggerisce di aggregare le informazioni, codificate in termini di distribuzioni di probabilità su  $\theta$ , in una densità-sintesi individuata come densità a posteriori. Tale impostazione è

caratterizzata da una “funzione di calibrazione” che può essere modellizzata adoperando l’argomento fiduciale fisheriano (Monari, Agati, 2001) e stimando le varianze degli indicatori di performance attraverso il metodo Delta (Monari, Stracqualursi, 2001).

Il software, adoperato dalle Autrici per studiare il comportamento del modello aggregativo bayesiano-fiduciale al variare dei parametri che lo caratterizzano, implementa sia l’acquisizione e aggregazione simultanea delle funzioni di densità fornite dagli esperti, sia un processo sequenziale (Agati, 2001) governato da opportuni criteri di stop e di scelta dell’esperto da consultare a ogni stadio.

## 2

# Il modello aggregativo: un programma in Mathcad

Mathcad unisce l’interfaccia di un foglio elettronico con l’interfaccia di un programma per il trattamento di testi. Consente di calcolare e trattare qualunque funzione matematica: dagli operatori più semplici, come integrali e derivate, alle funzioni più complesse, anche parametriche (ad esempio, funzioni di densità di probabilità e funzioni di ripartizione), definite dal programmatore o dall’utente nel foglio stesso.

Grazie a queste caratteristiche, Mathcad è strumento adeguato alla programmazione di calcoli complessi, e si rivela molto semplice da usare. Una volta assegnato un valore ai parametri delle funzioni e agli estremi del campo di variazione delle variabili, il calcolo delle

funzioni – effettuato da Mathcad nell'ordine in cui esse compaiono definite nel foglio – produce risultati e grafici di immediata leggibilità.

Qualsiasi cambiamento nei valori assegnati o nelle funzioni da calcolare comporta la ripetizione di ogni passo, con il conseguente aggiornamento dei risultati e dei grafici. Qualora si effettuino simulazioni ripetute, questo tipo di procedura d'aggiornamento rende Mathcad meno efficiente rispetto ad altri *software*, come ad esempio *Excel*.

Il programma costruito per l'aggregazione di informazioni fornite da esperti implementa l'aggiornamento della densità a priori dell'aggregatore alla luce delle densità fornite da 1 solo esperto, da 2 esperti, ... fino a 5 esperti simultaneamente. È sufficiente che l'utente assegna valori alle quantità seguenti:

- $\theta_m$ ,  $\theta_M$ : estremi, inferiore e superiore rispettivamente, del campo di variazione di  $\theta$ ;
- $m_A$ ,  $v_A$ : media e varianza della personale distribuzione a priori dell'aggregatore (ipotizzata gaussiana);
- $m_1$ ,  $v_1$ : media e varianza della distribuzione (gaussiana) dell'esperto 1;
- $t_1$ ,  $s_1$ : parametri della funzione fiduciale di calibrazione relativa all'esperto 1 (Monari, Agati, 2001).

I risultati che il programma restituisce esprimono:

- quantità sintetiche della funzione di verosimiglianza normalizzata (prima colonna della sezione “Risultati”), interpretabile come densità a posteriori derivante da una densità a priori uniforme. In

particolare:

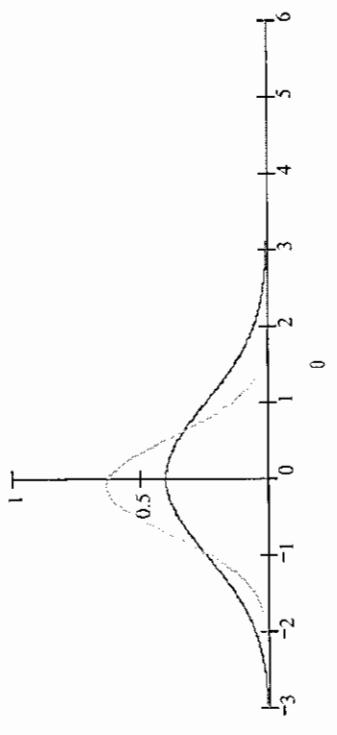
- $\text{integv1}$ : integrale della funzione, sempre uguale a 1 per costruzione (è un risultato di mero controllo);
- $\text{mov1}$ : moda;
- $\text{mv1}$ : media aritmetica;
- $\text{sv1}$ : scarto quadratico medio;
- $\text{varv1}$ : varianza;
- $\text{curv\_Inverosim1}$ : curvatura della logverosimiglianza nel suo punto di massimo;
- quantità sintetiche della densità a posteriori ottenuta dalla densità a priori gaussiana (seconda colonna della sezione “Risultati”):
  - $\text{integp1}$ : integrale della funzione, sempre uguale a 1 per costruzione;
  - $\text{mop1}$ : moda;
  - $\text{mp1}$ : media aritmetica;
  - $\text{sp1}$ : scarto quadratico medio;
  - $\text{varp1}$ : varianza;
  - $\text{kullback1}$ : divergenza di Kullback-Leibler della densità a posteriori rispetto alla densità a priori;

Passando a 2 o più esperti, l'utente deve specificare, oltre a parametri analoghi a quelli indicati per un esperto soltanto, anche il valore dei parametri  $r_{ij}$  di correlazione lineare tra coppie di esperti consultati: tra le quantità sintetiche della densità a posteriori è inserita anche la divergenza di Kullback-Leibler tra densità a posteriori di stadi contigui (ad esempio, il risultato “kullback2\_1” esprime la

divergenza della densità a posteriori derivante dalla consultazione di due esperti rispetto alla densità a posteriori ottenuta dalla consultazione di un solo esperto).

Il programma in Mathcad è riportato di seguito, con esempi di risultati e grafici ottenuti dalla consultazione di un numero di esperti compreso tra uno e cinque.

10

<u>Aggregatore</u>	<u>Esperto 1</u>	<u>Esperto 2</u>
$\theta_m := -8$	$\theta_M := 11$	$m_A := 0$
		$v_A := 1$
		$t_1 := 0.6$
		$s_1 := \sqrt{2.591330}$
		$g_1(\theta) := \frac{1}{\sqrt{2\pi \cdot v_1}} \exp\left[\frac{-1}{2 \cdot v_1} (\theta - m_1)^2\right]$
		$h_A(\theta) := \frac{1}{\sqrt{2\pi \cdot v_A}} \exp\left[\frac{-1}{2 \cdot v_A} (\theta - m_A)^2\right]$
		$b(\theta) := \ln\left(\frac{G_1(\theta)}{1 - G_1(\theta)}\right) - \ln\left(\frac{t_1}{1 - t_1}\right)$
		

11

$$b(\theta) := \ln\left(\frac{G_1(\theta)}{1 - G_1(\theta)}\right) - \ln\left(\frac{t_1}{1 - t_1}\right)$$

$\text{verosim1}(\theta) := \frac{1}{GK(\theta) \cdot (1 - GK(\theta))} \exp\left[\frac{-1}{2} \left[ \frac{1}{s_1^2} \cdot (\theta - m1)^2 + \frac{1}{v_1} \cdot (\theta - m1)^2 \right]\right]$  funzione di verosimiglianza

$k1 := \int_{\theta m}^{\theta M} \text{verosim1}(\theta) d\theta$  costante di normalizzazione della verosimiglianza

$\text{verosimk1}(\theta) := \frac{\text{verosim1}(\theta)}{k1}$  funzione di verosimiglianza normalizzata  
 $\text{posterk1}(\theta) := \text{verosimk1}(\theta) \cdot hA(\theta)$  "densità" a posteriori NCN normalizzata

$kp1 := \int_{\theta m}^{\theta M} \text{posterk1}(\theta) d\theta$  costante di normalizzazione della densità a posteriori

$\text{posterk1}(\theta) := \frac{\text{posterk1}(\theta)}{kp1}$  densità a posteriori (normalizzata)

$\text{integv1} := \int_{\theta m}^{\theta M} \text{verosimk1}(\theta) d\theta$   $m1 := \int_{\theta m}^{\theta M} \theta \cdot \text{verosimk1}(\theta) d\theta$   $\text{varv1} := \int_{\theta m}^{\theta M} (\theta - mv1)^2 \cdot \text{verosimk1}(\theta) d\theta$   $sv1 := \sqrt{\text{varv1}}$

$\text{integp1} := \int_{\theta m}^{\theta M} \text{posterk1}(\theta) d\theta$   $mp1 := \int_{\theta m}^{\theta M} \theta \cdot \text{posterk1}(\theta) d\theta$   $\text{varp1} := \int_{\theta m}^{\theta M} (\theta - mp1)^2 \cdot \text{posterk1}(\theta) d\theta$   $sp1 := \sqrt{\text{varp1}}$

$\theta := 0.5$   $mov1 := \text{Maximiz}@\text{verosim1}, \theta$   $mop1 := \text{Maximiz}@\text{posterk1}, \theta$

12

$\theta := mov1$   $curv\_hverosim1 := -\frac{d^2}{d\theta^2} \ln(\text{verosim1}(\theta))$

$\theta := \theta m + \frac{19}{1000} \cdot \theta M$   $kullback1 := \int_{\theta m}^{\theta M} \text{posterk1}(\theta) \cdot \ln\left(\frac{\text{posterk1}(\theta)}{hA(\theta)}\right) d\theta$

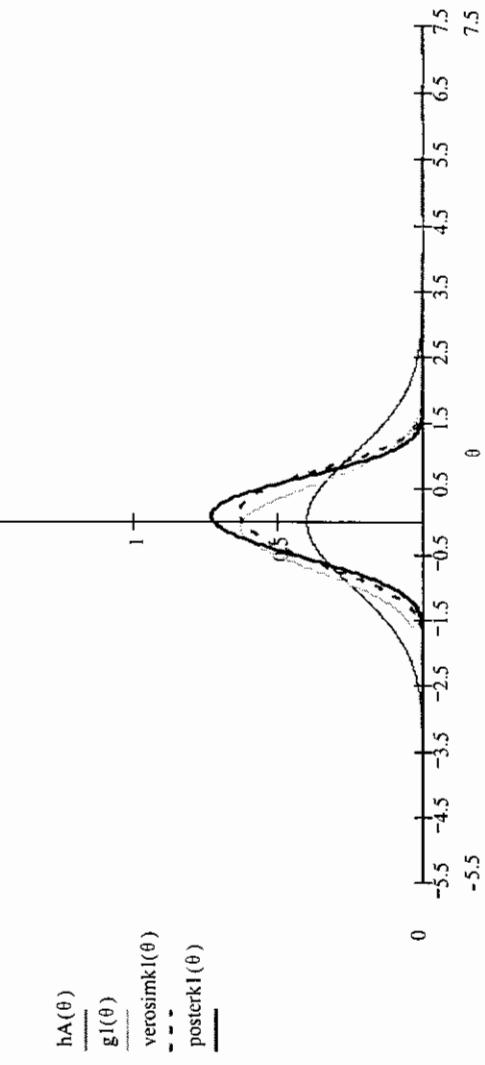
## Risultati

```
integp1 = 1
mop1 = 0.077
mp1 = 0.04
sp1 = 0.514
varp1 = 0.265
curv_inverosim1 = 1.909
kullback1 = 0.302
mv1 = 0.046
sv1 = 0.579
varv1 = 0.335
```

13

2

2T



14

Esperto\_2

$$\theta := \theta_m, \theta_m + \frac{19}{1000} \dots \theta_M$$

$$m2 := 2$$

$$v2 := 0.9$$

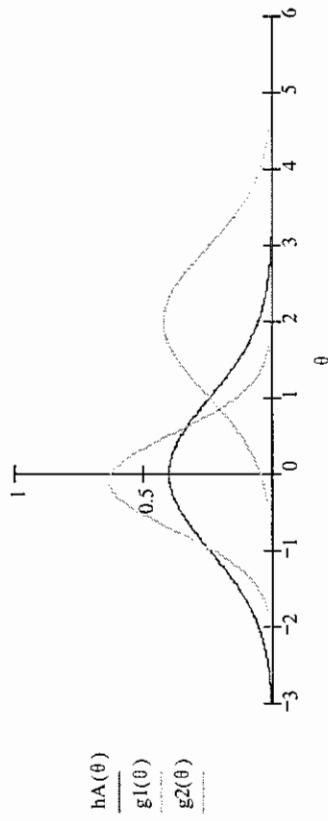
$$t2 := 0.35$$

$$s2 := \sqrt{2.650798}$$

$$r12 := 0.2$$

$$g2(\theta) := \frac{1}{\sqrt{2\pi \cdot v2}} \exp \left[ \frac{-1}{2 \cdot v2} (\theta - m2)^2 \right] \quad G2(\theta) := \int_{-\infty}^{\theta} g2(u) du$$

15



$$c(\theta) := \ln \left( \frac{G2(\theta)}{1 - G2(\theta)} \right) - \ln \left( \frac{t2}{1 - t2} \right)$$

$$\text{VarCov} := \begin{bmatrix} s_1^2 & r12s_1s_2 \\ r12s_1s_2 & s_2^2 \end{bmatrix}$$

$$\text{Inv} := (\text{VarCov})^{-1} \quad \text{bb} := \text{Inv}_{0,0} \quad \text{bc} := \text{Inv}_{0,1} \\ \text{cc} := \text{Inv}_{1,1}$$

$$\text{prova}(\theta) := (b(\theta))^2 \cdot bb + (c(\theta))^2 \cdot cc + 2 \cdot b(\theta) \cdot c(\theta) \cdot bc$$

$$\text{prod}(\theta) := \frac{1}{G(\theta) \cdot (1 - G(\theta)) \cdot G2(\theta) \cdot (1 - G2(\theta))}$$

$$\text{sum}(\theta) := \frac{1}{v1} \cdot (\theta - m1)^2 + \frac{1}{v2} \cdot (\theta - m2)^2$$

$$\text{verosim2}(\theta) := \text{prod}(\theta) \cdot \exp\left[\frac{-1}{2} \cdot (\text{prova}(\theta) + \text{sum}(\theta))\right]$$

$$k2 := \int_{\theta_m}^{\theta_M} \text{verosim2}(\theta) d\theta$$

$$\text{verosimk2}(\theta) := \frac{\text{verosim2}(\theta)}{k2}$$

$$\text{poster2}(\theta) := \text{verosimk2}(\theta) \cdot hA(\theta)$$

$$kp2 := \int_{\theta_m}^{\theta_M} \text{poster2}(\theta) d\theta$$

$$\text{posterk2}(\theta) := \frac{\text{poster2}(\theta)}{kp2}$$

16

$$\text{integv2} := \int_{\theta_m}^{\theta_M} \text{verosimk2}(\theta) d\theta \quad \text{mv2} := \int_{\theta_m}^{\theta_M} \theta \cdot \text{verosimk2}(\theta) d\theta \quad \text{varv2} := \int_{\theta_m}^{\theta_M} (\theta - \text{mv2})^2 \cdot \text{verosimk2}(\theta) d\theta \quad \text{sv2} := \sqrt{\text{varv2}}$$

$$\text{integp2} := \int_{\theta_m}^{\theta_M} \text{posterk2}(\theta) d\theta \quad \text{mp2} := \int_{\theta_m}^{\theta_M} \theta \cdot \text{posterk2}(\theta) d\theta \quad \text{varp2} := \int_{\theta_m}^{\theta_M} (\theta - \text{mp2})^2 \cdot \text{posterk2}(\theta) d\theta \quad \text{sp2} := \sqrt{\text{varp2}}$$

$$\theta := 0.5 \quad \text{mov2} := \text{Maximize}(\text{verosim2}, \theta) \quad \text{mop2} := \text{Maximize}(\text{posterk2}, \theta)$$

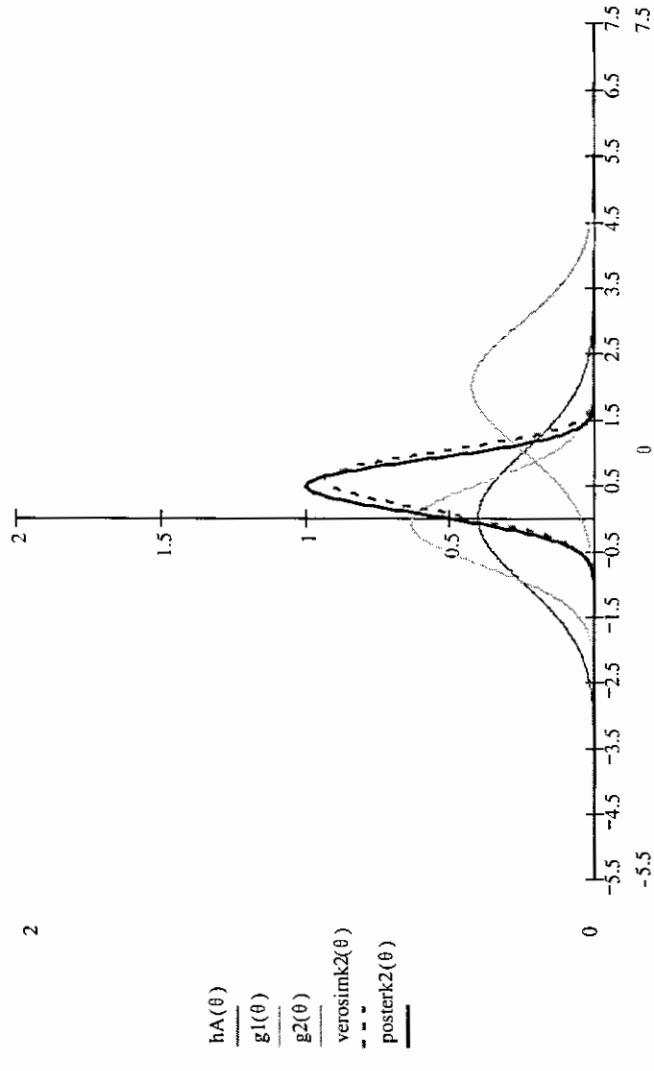
$$\theta := \text{mov2} \quad \text{curv_inverosim2} := -\frac{d^2}{d\theta^2} \ln(\text{verosim2}(\theta))$$

$$\theta := \theta_m + \frac{19}{1000} \cdot \theta_M \quad \text{kullback2} := \int_{\theta_m}^{\theta_M} \text{posterk2}(\theta) \cdot \ln\left(\frac{\text{posterk2}(\theta)}{hA(\theta)}\right) d\theta \quad \text{kullback2\_1} := \int_{\theta_m}^{\theta_M} \text{posterk2}(\theta) \cdot \ln\left(\frac{\text{posterk2}(\theta)}{\text{posterk1}(\theta)}\right) d\theta$$

17

### Risultati

$$\text{integp2} = 1 \quad \text{integv2} = 1 \\ \text{mov2} = 0.569 \quad \text{mop2} = 0.475 \\ \text{mp2} = 0.523 \quad \text{mp2} = 0.448 \\ \text{sv2} = 0.417 \quad \text{sp2} = 0.392 \\ \text{var2} = 0.174 \quad \text{varp2} = 0.153 \\ \text{kullback2} = 0.616 \quad \text{kullback2\_1} = 0.362 \\ \text{curv_inverosim2} = 5.229$$

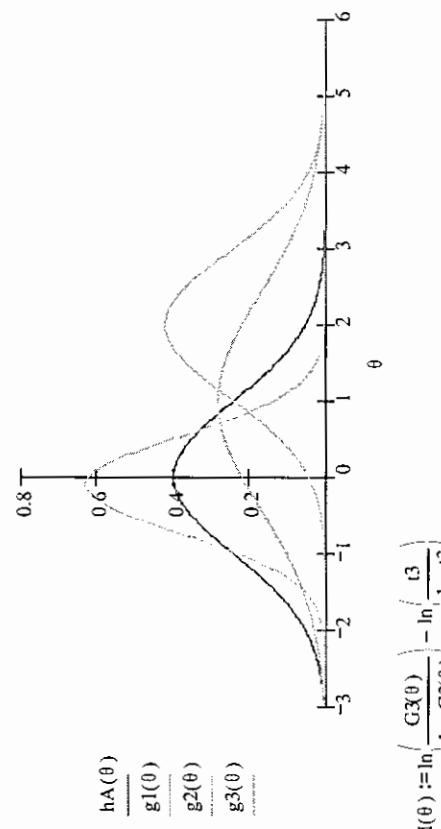


### Espero 3

```

 $\theta := \theta_m, \theta_m + \frac{19}{1000}..0M$ 
m3:=1
v3:=2
l3:=0.42
s3:=sqrt(2.574917)
r13:=-0.1
r23:=0.6
G3( $\theta$ ) :=  $\int_{-\infty}^{\theta} g3(u) du$ 
g3( $\theta$ ) :=  $\frac{1}{\sqrt{2\pi\cdot v3}} \exp\left[ -\frac{1}{2\cdot v3} (\theta - m3)^2 \right]$ 
d( $\theta$ ) :=  $\ln\left(\frac{G3(\theta)}{1-G3(\theta)}\right) - \ln\left(\frac{l3}{1-l3}\right)$ 

```



```

VarCov:=
$$\begin{bmatrix} s_1^2 & r12 \cdot s_1 \cdot s_2 & r13 \cdot s_1 \cdot s_3 \\ r12 \cdot s_1 \cdot s_2 & s_2^2 & r23 \cdot s_2 \cdot s_3 \\ r13 \cdot s_1 \cdot s_3 & r23 \cdot s_2 \cdot s_3 & s_3^2 \end{bmatrix}$$
 Inv :=(VarCov) $^{-1}$ 
prova( $\theta$ ) :=(b( $\theta$ )) $^2$ ·bb + (c( $\theta$ )) $^2$ ·cc + (d( $\theta$ )) $^2$ ·dd + 2·b( $\theta$ )·c( $\theta$ )·bc + 2·b( $\theta$ )·d( $\theta$ )·bd + 2·c( $\theta$ )·d( $\theta$ )·cd
prod( $\theta$ ) := $\frac{1}{G(\theta) \cdot (1 - G(\theta)) \cdot G(2\theta) \cdot (1 - G(2\theta)) \cdot G(3\theta) \cdot (1 - G(3\theta))}$ 
sum( $\theta$ ) := $\frac{1}{\sqrt{v_1}} \cdot (\theta - m_1)^2 + \frac{1}{\sqrt{v_2}} \cdot (\theta - m_2)^2 + \frac{1}{\sqrt{v_3}} \cdot (\theta - m_3)^2$ 
verosim3( $\theta$ ) :=prod( $\theta$ )·exp $\left[\frac{-1}{2} \cdot (\text{prova}(\theta) + \text{sum}(\theta))\right]$ 
k3 := $\int_{0m}^{0M} \text{verosim3}(\theta) d\theta$ 
verosimk3( $\theta$ ) := $\frac{\text{verosim3}(\theta)}{k3}$ 
posterk3( $\theta$ ) :=verosimk3( $\theta$ )·hA( $\theta$ )
kp3 := $\int_{0m}^{0M} \text{posterk3}(\theta) d\theta$ 
posterk3( $\theta$ ) := $\frac{\text{posterk3}(\theta)}{kp3}$ 

```

20

```

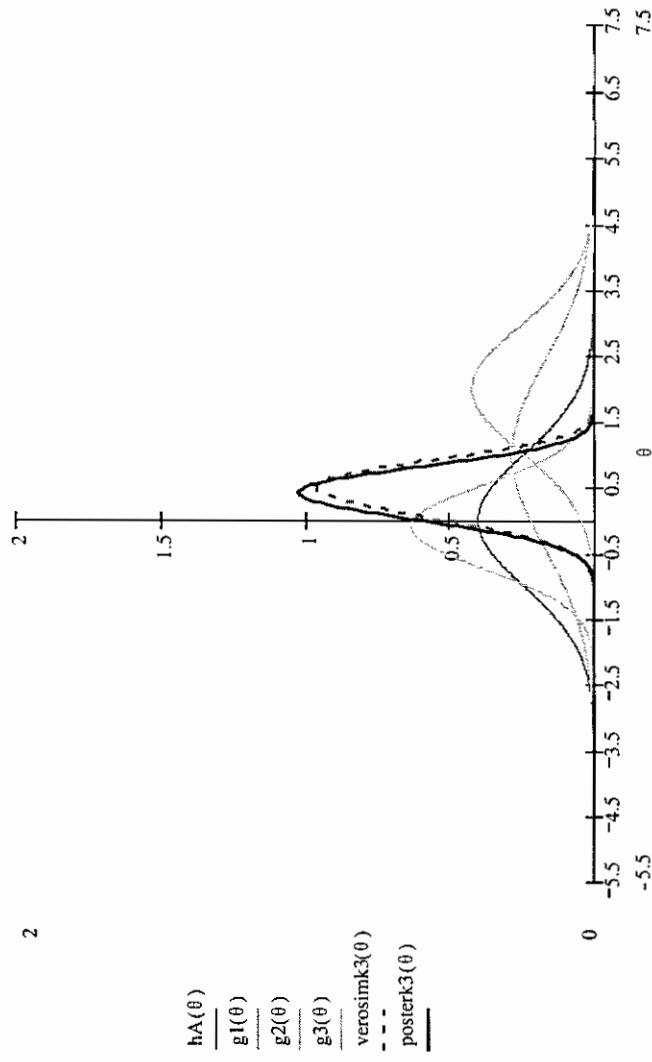
mov3 :=Maximize(verosim3,  $\theta$ )
curv_inverosim3 := $\frac{d^2}{d\theta^2} \ln(\text{verosim3}(\theta))$ 
kullback3 := $\int_{0m}^{0M} \text{posterk3}(\theta) \cdot \ln\left(\frac{\text{posterk3}(\theta)}{hA(\theta)}\right) d\theta$ 
kullback3_2 := $\int_{0m}^{0M} \text{posterk3}(\theta) \cdot \ln\left(\frac{\text{posterk3}(\theta)}{\text{posterk2}(\theta)}\right) d\theta$ 

```

21

Risultati

integv3 = 1	integp3 = 1
mov3 = 0.49	mov3 = 0.413
mv3 = 0.449	mp3 = 0.388
sv3 = 0.405	sp3 = 0.381
varv3 = 0.164	varp3 = 0.145
curv_inverosim3 = 5.521	kullback3 = 0.614
	kullback3_2 = 0.013

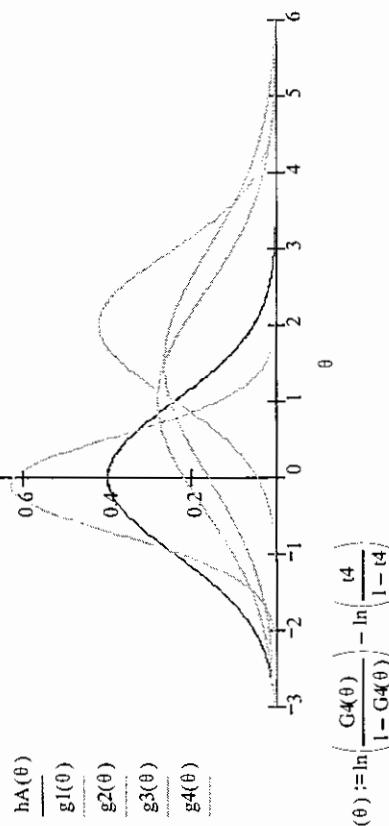
**Espero 4**

```

 $\theta := \theta m_0 m + \frac{19}{1000} \dots \theta M$ 
m4 := 1.5
v4 := 2.25
i4 := 0.54
s4 :=  $\sqrt{2.553503}$ 
r12 = 0.2
r13 = -0.1
r23 = 0.6
r24 = 0
r34 = 0

G4( $\theta$ ) :=  $\int_{-\infty}^{\theta} g4(u) du$ 
g4( $\theta$ ) :=  $\frac{1}{\sqrt{2\pi \cdot v4}} \exp\left[\frac{-1}{2 \cdot v4} (\theta - m4)^2\right]$ 

```



$$c(\theta) := \ln\left(\frac{G4(\theta)}{1 - G4(\theta)}\right) - \ln\left(\frac{i4}{1 - i4}\right)$$

$$\text{VarCov} := \begin{bmatrix} s1^2 & r12s1.s2 & r13s1.s3 & r14s1.s4 \\ r12s1.s2 & s2^2 & r23s2.s3 & r24s2.s4 \\ r13s1.s3 & r23s2.s3 & s3^2 & r34s3.s4 \\ r14s1.s4 & r24s2.s4 & r34s3.s4 & s4^2 \end{bmatrix}$$

$$\text{prova}(\theta) := (b(\theta))^2 \cdot bb + (c(\theta))^2 \cdot cc + (d(\theta))^2 \cdot dd + (e(\theta))^2 \cdot ee + 2 \cdot b(\theta) \cdot c(\theta) \cdot bc + 2 \cdot b(\theta) \cdot d(\theta) \cdot bd + 2 \cdot c(\theta) \cdot cd + 2 \cdot c(\theta) \cdot ee + \ln 3,3$$

24

$$\text{prod}(\theta) := \frac{1}{G(\theta) \cdot (1 - G(\theta)) \cdot G(2\theta) \cdot (1 - G(2\theta)) \cdot G(3\theta) \cdot (1 - G(3\theta)) \cdot G(4\theta) \cdot (1 - G(4\theta))}$$

$$\text{sum}(\theta) := \frac{1}{\sqrt{1}} \cdot (\theta - m1)^2 + \frac{1}{\sqrt{2}} \cdot (\theta - m2)^2 + \frac{1}{\sqrt{3}} \cdot (\theta - m3)^2 + \frac{1}{\sqrt{4}} \cdot (\theta - m4)^2$$

$$\text{verosim4}(\theta) := \text{prod}(\theta) \cdot \exp \left[ \frac{-1}{2} \cdot (\text{prova}(\theta) + \text{sum}(\theta)) \right]$$

$$k4 := \int_{0m}^{*0M} \text{verosim4}(\theta) d\theta$$

$$\text{verosimk4}(\theta) := \frac{\text{verosim4}(\theta)}{k4}$$

$$\text{poster4}(\theta) := \text{verosimk4}(\theta) \cdot hA(\theta)$$

$$kp4 := \int_{0m}^{*0M} \text{poster4}(\theta) d\theta$$

$$\text{posterk4}(\theta) := \frac{\text{poster4}(\theta)}{kp4}$$

$$\text{integv4} := \int_{0m}^{*0M} \text{verosimk4}(\theta) d\theta \quad mv4 := \int_{0m}^{*0M} \theta \cdot \text{verosimk4}(\theta) d\theta \quad \text{varv4} := \int_{0m}^{*0M} (\theta - mv4)^2 \cdot \text{verosimk4}(\theta) d\theta \quad sv4 := \sqrt{\text{varv4}}$$

$$\text{integp4} := \int_{0m}^{*0M} \text{posterk4}(\theta) d\theta \quad mp4 := \int_{0m}^{*0M} \theta \cdot \text{posterk4}(\theta) d\theta \quad \text{varp4} := \int_{0m}^{*0M} (\theta - mp4)^2 \cdot \text{posterk4}(\theta) d\theta \quad sp4 := \sqrt{\text{varp4}}$$

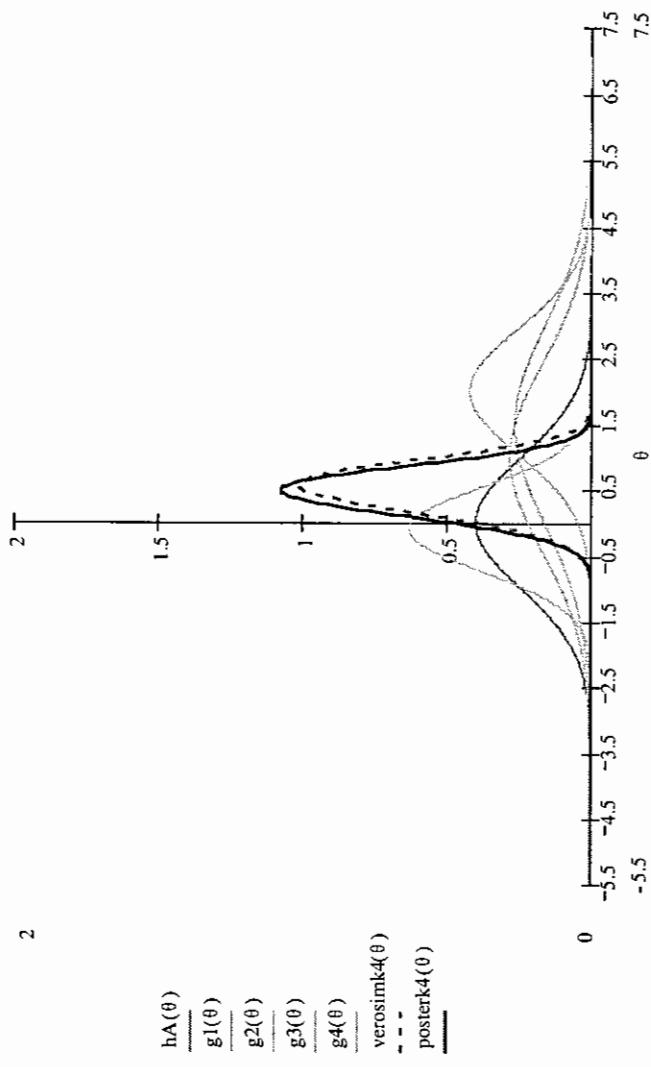
$$\theta := 1.5 \quad \text{mov4} := \text{Maximiz4}(\text{verosim4}, \theta) \quad \text{mp4} := \text{Maximiz4}(\text{posterk4}, \theta)$$

$$\theta := \text{mov4} \quad \text{curv_Inverosim4} := -\frac{d^2}{d\theta^2} \ln(\text{verosim4}(\theta))$$

$$\theta := 0m, 0m + \frac{19}{1000},.., 0M \quad \text{kullback4} := \int_{0m}^{*0M} \text{posterk4}(\theta) \cdot \ln \left( \frac{\text{posterk4}(\theta)}{hA(\theta)} \right) d\theta \quad \text{kullback4\_3} := \int_{0m}^{*0M} \text{posterk4}(\theta) \cdot \ln \left( \frac{\text{posterk4}(\theta)}{\text{posterk3}(\theta)} \right) d\theta \quad \text{posterk3} := \text{posterk4}(\theta) \cdot \ln \left( \frac{\text{posterk4}(\theta)}{\text{posterk3}(\theta)} \right) d\theta$$

## Risultati

integv4 = 1	integp4 = 1
mov4 = 0.562	mp4 = 0.483
mv4 = 0.524	mp4 = 0.458
sv4 = 0.385	sp4 = 0.365
var4 = 0.149	varp4 = 0.153
curv_Inverosim4 = 6.23	kullback4 = 0.681
	kullback4\_3 = 0.018

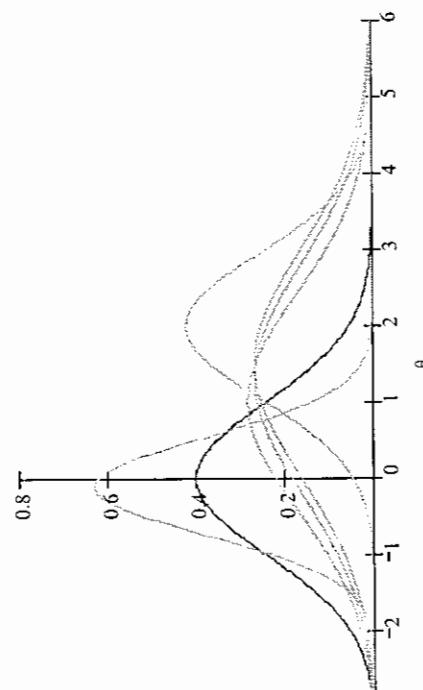
**Esperto 5** $m5 := 1.3$  $v5 := 2.25$  $t5 := 0.5$ 

$$s5 := \sqrt{2.546479}$$

$$\begin{array}{ll} r12 = 0.2 & r14 = 0 \\ r23 = 0.6 & r24 = 0 \\ & r34 = 0 \\ & r45 = 0 \end{array}$$

$$g5(\theta) := \frac{1}{\sqrt{2\pi \cdot v5}} \cdot \exp \left[ \frac{-1}{2 \cdot v5} (\theta - m5)^2 \right]$$

$$G5(0) := \int_{-\infty}^0 g5(u) du$$



$$f(\theta) := \ln\left(\frac{G5(\theta)}{1 - G5(\theta)}\right) - \ln\left(\frac{t5}{1 - t5}\right)$$

$$\text{VarCov} := \begin{bmatrix} s1^2 & r12s1.s2 & r13s1.s3 & r14s1.s4 & r15s1.s5 \\ r12s1.s2 & s2^2 & r23s2.s3 & r24s2.s4 & r25s2.s5 \\ r13s1.s3 & r23s2.s3 & s3^2 & r34s3.s4 & r35s3.s5 \\ r14s1.s4 & r24s2.s4 & r34s3.s4 & s4^2 & r45s4.s5 \\ r15s1.s5 & r25s2.s5 & r35s3.s5 & r45s4.s5 & s5^2 \end{bmatrix}$$

$$\text{Inv} := (\text{VarCov})^{-1}$$

$$\begin{aligned} bb &:= \text{Inv}_{0,0} & bc &:= \text{Inv}_{0,1} & bd &:= \text{Inv}_{0,2} & be &:= \text{Inv}_{0,3} & bf &:= \text{Inv}_{0,4} \\ cc &:= \text{Inv}_{1,1} & cd &:= \text{Inv}_{1,2} & ce &:= \text{Inv}_{1,3} & cf &:= \text{Inv}_{1,4} \\ dd &:= \text{Inv}_{2,2} & de &:= \text{Inv}_{2,3} & df &:= \text{Inv}_{2,4} \\ ee &:= \text{Inv}_{3,3} & ef &:= \text{Inv}_{3,4} \\ ff &:= \text{Inv}_{4,4} \end{aligned}$$

$$\text{ prova}(\theta) := (b(\theta))^2 \cdot bb + (c(\theta))^2 \cdot cc + (d(\theta))^2 \cdot dd + (e(\theta))^2 \cdot ee + (f(\theta))^2 \cdot ff + 2 \cdot b(\theta) \cdot c(\theta) \cdot bc + 2 \cdot b(\theta) \cdot d(\theta) \cdot bd + 2 \cdot b(\theta) \cdot e(\theta) \cdot be + 2 \cdot b(\theta) \cdot f(\theta) \cdot bf$$

$$\text{prod}(\theta) := \frac{1}{G1(\theta) \cdot (1 - G1(\theta)) \cdot G2(\theta) \cdot (1 - G2(\theta)) \cdot G3(\theta) \cdot (1 - G3(\theta)) \cdot G4(\theta) \cdot (1 - G4(\theta)) \cdot G5(\theta) \cdot (1 - G5(\theta))}$$

$$\text{sum}(\theta) := \frac{1}{v1} \cdot (0 - m1)^2 + \frac{1}{v2} \cdot (0 - m2)^2 + \frac{1}{v3} \cdot (0 - m3)^2 + \frac{1}{v4} \cdot (0 - m4)^2 + \frac{1}{v5} \cdot (0 - m5)^2$$

$$\text{verosim5}(\theta) := \text{prod}(0) \cdot \exp\left[\frac{-1}{2} \cdot (\text{prova}(\theta) + \text{sum}(\theta))\right]$$

$$k5 := \int_{0.m}^{*0.M} \text{verosim5}(\theta) d\theta$$

$$\text{verosimk5}(\theta) := \frac{\text{verosim5}(\theta)}{k5}$$

$$\text{poster5}(\theta) := \text{verosimk5}(\theta) \cdot hA(\theta)$$

$$kp5 := \int_{0.m}^{*0.M} \text{poster5}(\theta) d\theta$$

$$\text{posterk5}(\theta) := \frac{\text{poster5}(\theta)}{kp5}$$

$$\text{integv5} := \int_{0.m}^{*0.M} \text{verosimk5}(\theta) d\theta$$

$$mv5 := \int_{0.m}^{*0.M} \theta \cdot \text{verosimk5}(\theta) d\theta$$

$$\text{varv5} := \int_{0.m}^{*0.M} (\theta - mv5)^2 \cdot \text{verosimk5}(\theta) d\theta$$

$$sv5 := \sqrt{\text{varv5}}$$

$$\text{integp5} := \int_{0.m}^{*0.M} \text{posterk5}(\theta) d\theta$$

$$mp5 := \int_{0.m}^{*0.M} \theta \cdot \text{posterk5}(\theta) d\theta$$

$$\text{varp5} := \int_{0.m}^{*0.M} (\theta - mp5)^2 \cdot \text{posterk5}(\theta) d\theta$$

$$sp5 := \sqrt{\text{varp5}}$$

$$\theta := 1.5 \quad \text{mov5} := \text{Maximize}[\text{verosim5}, \theta] \quad \text{mop5} := \text{Maximize}[\text{posterk5}, \theta]$$

$$\theta := mv5 \quad \text{curv_inverosim5} := -\frac{d^2}{d\theta^2} \ln \text{verosim5}(\theta)$$

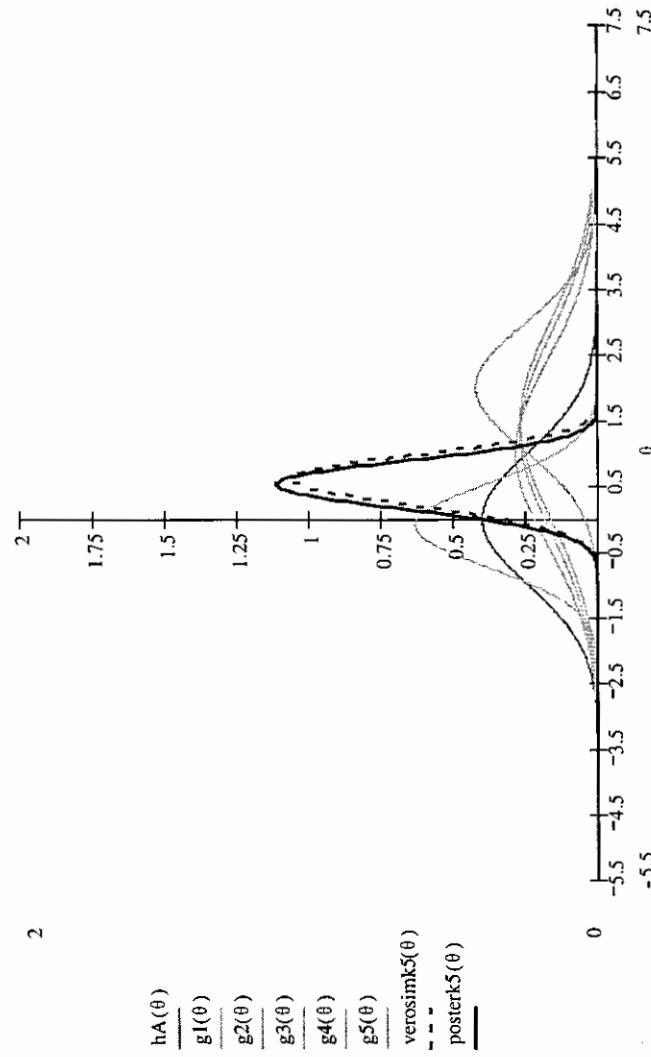
$$\theta := 0.m, 0.m + \frac{19}{1000}..0.M \quad \text{kullback5} := \int_{0.m}^{*0.M} \text{posterk5}(\theta) \cdot \ln \left( \frac{\text{posterk5}(\theta)}{hA(\theta)} \right) d\theta$$

$$\text{kullback5\_4} := \int_{0.m}^{*0.M} \text{kullback5}(\theta) \cdot \ln \left( \frac{\text{posterk5}(\theta)}{\text{posterk4}(\theta)} \right) d\theta$$

## Risultati

```
integp5 = 1  
mov5 = 0.6  
mv5 = 0.565  
sp5 = 0.355  
varp5 = 0.125  
sv5 = 0.371  
varv5 = 0.138  
curv_inversim5 = 6.769  
kullback5 = 0.728  
kullback5_4 = 6.81·10-3
```

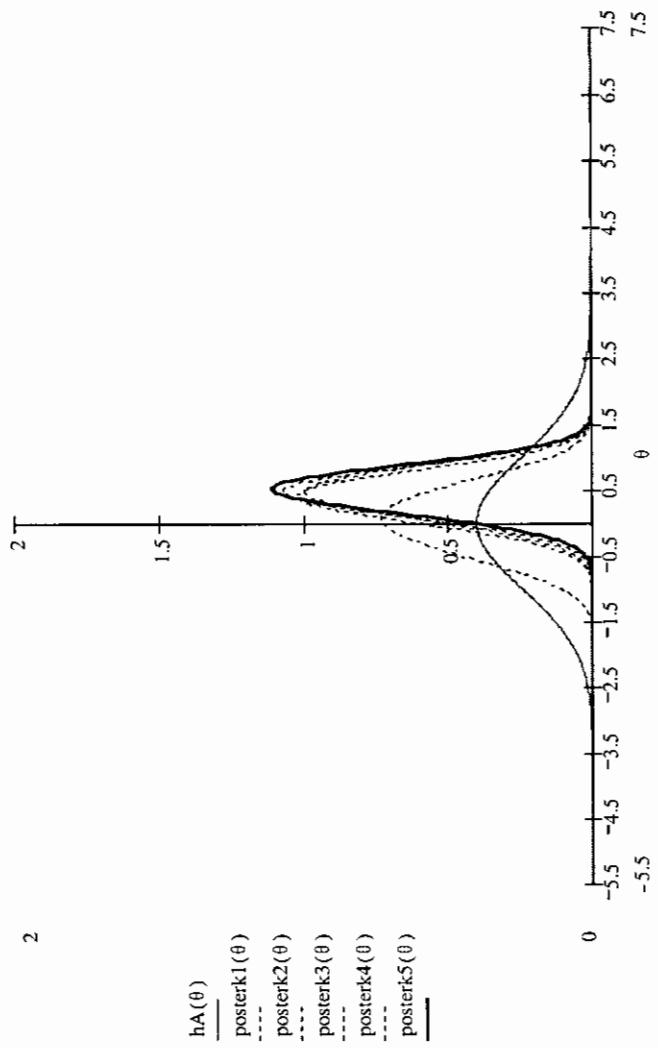
30



31

# 3

## Aggregazione simultanea: un programma in Excel



Adoperando il programma Mathcad, si è osservato – da un punto di vista prettamente computazionale – che la modifica del valore anche di un solo parametro comporta il ricalcolo di tutte le funzioni, e quindi un aggravio nei tempi di elaborazione di circa 40–50 minuti.<sup>1</sup>

Di qui l'esigenza di creare un nuovo *software* per implementare il modello aggregativo, basato su un programma che – come *Microsoft Excel* – operi semplicemente per celle e con poche funzioni pre-

<sup>1</sup> Si pensi, ad esempio, che Mathcad ricalcola ogni volta gli integrali, ricontrollandoli poi uno ad uno con il metodo dei trapezi. Per simulazioni di problemi complessi come l'algoritmo aggregativo bayesiano-fiduciale per più di 2 esperti, ciò comporta l'aggravio di ore nei tempi di elaborazione.

impostate, in modo da poter definire ogni singola funzione manualmente e in modo personalizzato.

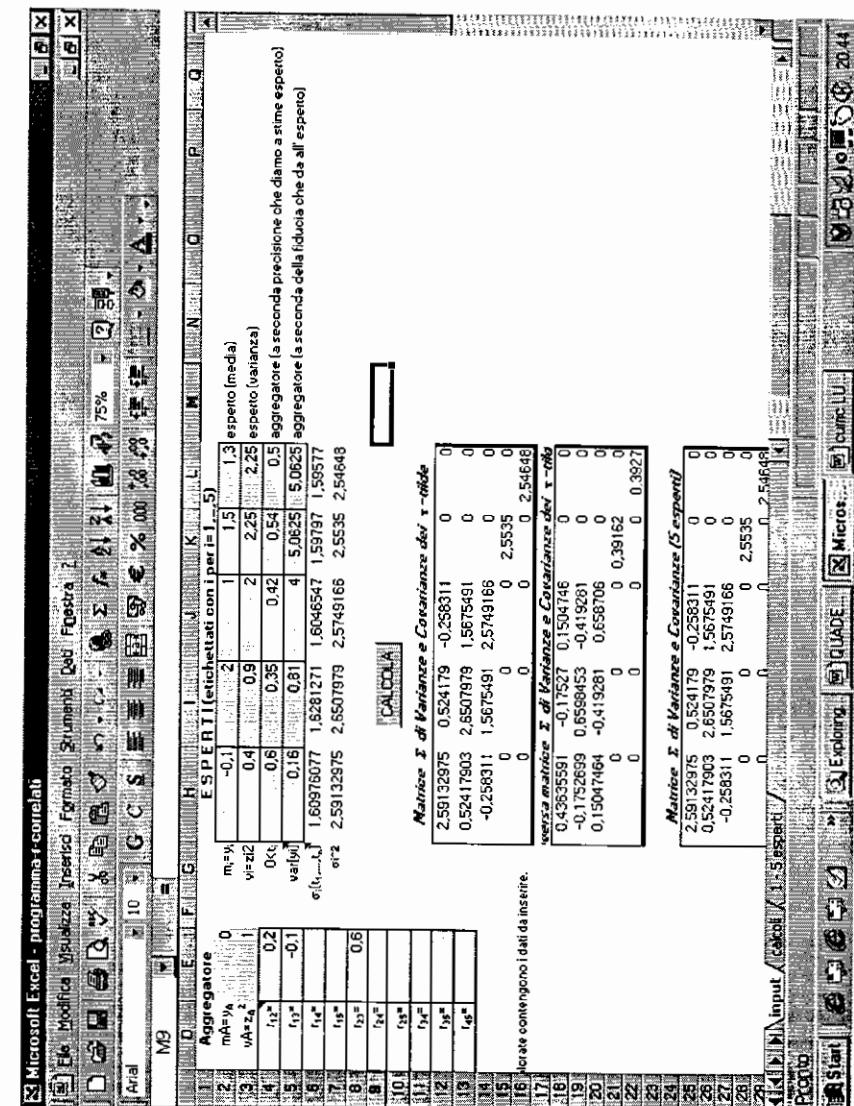
Un intenso lavoro di programmazione in *Excel* ha portato alla creazione di un *software* in grado di generare, nel giro di pochi secondi, risultati praticamente identici a quelli di Mathcad. Gli errori d'approssimazione nei risultati, infatti, si sono rivelati inferiori a un centesimo e pertanto accettabilissimi.

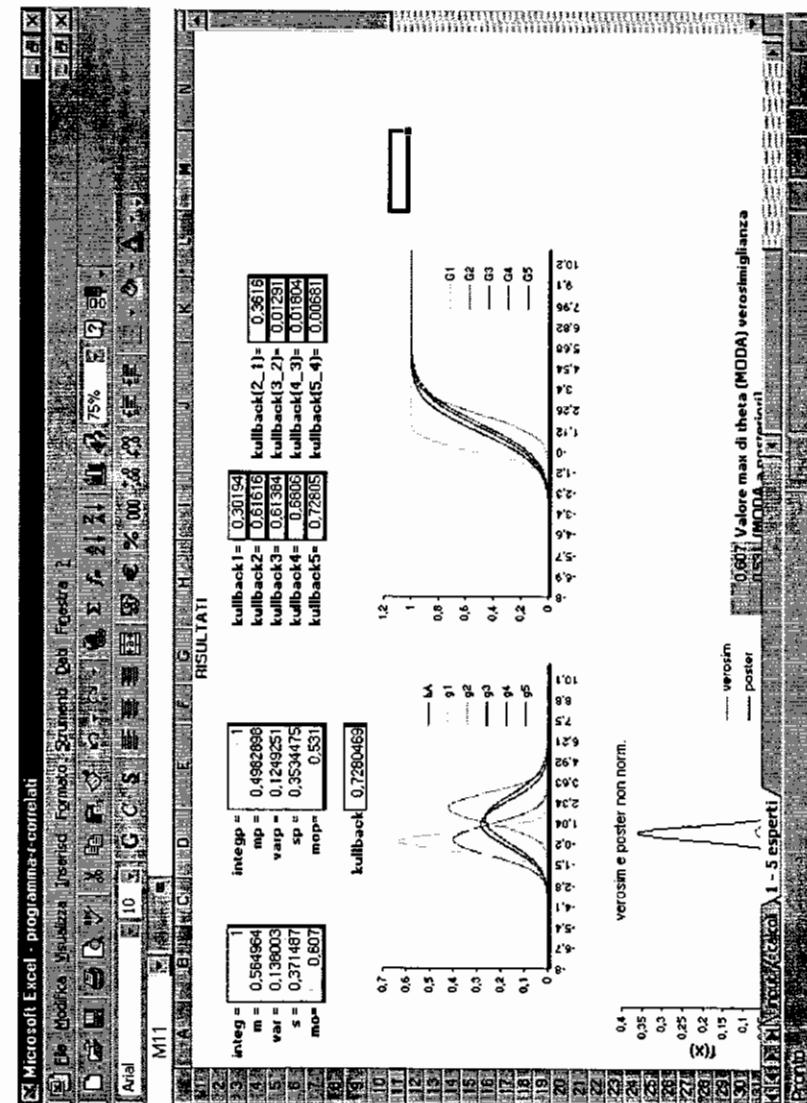
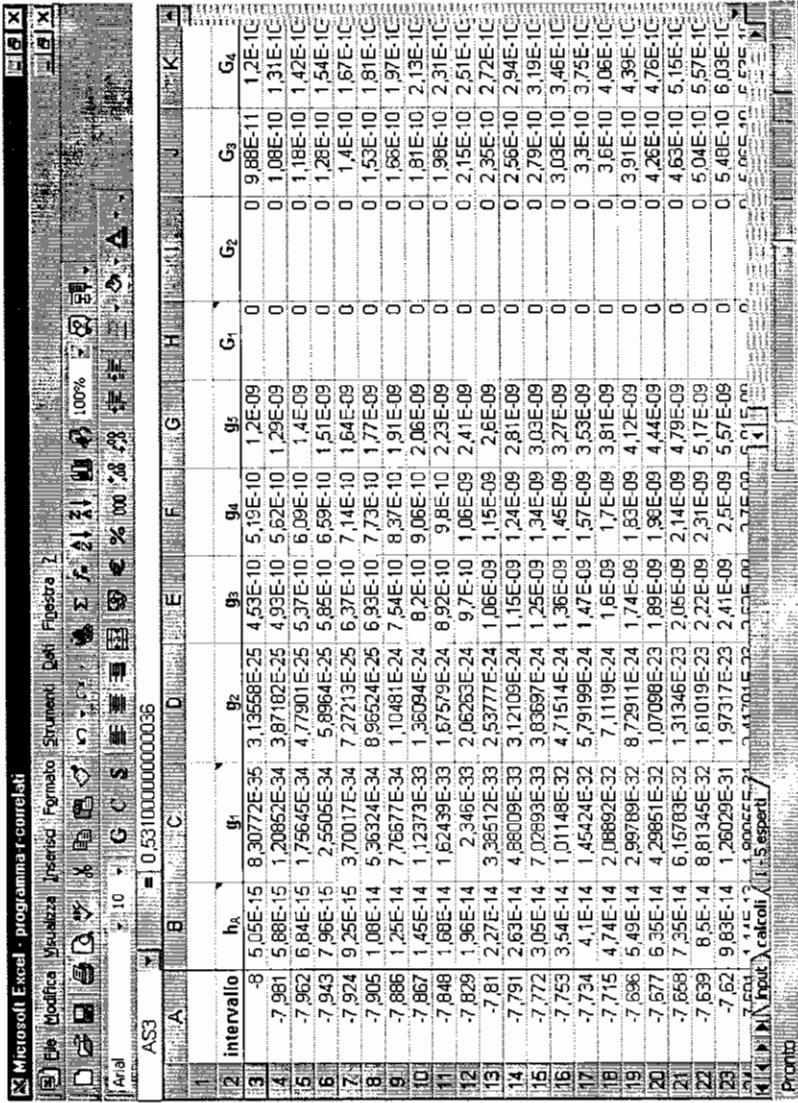
Le problematiche incontrate nella fase di programmazione, tuttavia, sono state notevoli. Si pensi ad esempio al calcolo integrale, che Excel non effettua: tale problema è stato superato attraverso l'approssimazione con somme di Riemann; o ancora, alle difficoltà riscontrate nel calcolo dei valori della funzione di verosimiglianza, o nel calcolo della moda della funzione di densità a posteriori: per ogni problema è stata individuata una soluzione ad hoc oppure si è ricorsi a *macro* in grado di effettuare tali calcoli.

Il software ottenuto si presenta a livello d'interfaccia utente come un semplice file di Excel, composto di tre fogli: input, calcoli e output.

La possibilità di comporre opinioni esperte con un semplice file di Excel consente oggi di sfruttare appieno, nei più diversi settori della ricerca, le potenzialità dei modelli aggregativi.

Di seguito si riportano alcune immagini del file Excel, per simulazioni fino ad un massimo di cinque esperti.





## 4

# Aggregazione sequenziale: un programma in **Mathematica**

Sebbene la semplicità e l'efficienza del *software* in *Excel* sia fondamentale a livello simulativo, la precisione nei risultati raggiungibile attraverso il *software* di Mathcad è rilevante ovunque sia necessario un buon grado di precisione nei risultati.

La complessità dei calcoli richiesti in un modello aggregativo sequenziale ha tuttavia costretto a volgere l'attenzione a un programma come *Mathematica*, caratterizzato non solo da un ottimo grado di precisione nei calcoli, ma anche di un'elevatissima potenza di calcolo: certo, la programmazione è poco immediata, facendo riferimento ad una procedura non ad oggetti.

Il problema aggregativo sequenziale può essere così schematizzato.

Con l'obiettivo di accrescere il proprio patrimonio conoscitivo, in modo da ridurre l'incertezza personale su una grandezza aleatoria  $\theta$ , un soggetto  $A$  interella *sequenzialmente* esperti del fenomeno, ognuno dei quali fornisce una propria personale densità  $g(\cdot)$  su  $\theta$ , univocamente identificata da un parametro di locazione e da un parametro di scala.

Nell'impostazione sequenziale, a ogni stadio  $j$  del processo sequenziale il soggetto  $A$  si trova a dover scegliere se terminare l'acquisizione di informazioni o procedere all'osservazione di un  $(j+1)$ -esimo risultato sperimentale. Scegliere di acquisire un  $(j+1)$ -esimo risultato sperimentale comporta per  $A$  l'ulteriore scelta dell'esperto da interpellare tra quelli non ancora consultati.

La definizione di criteri di stop e di selezione dell'esperto da consultare a ogni stadio discende dalla definizione di un'appropriata misura della quantità d'informazione rilevante su  $\theta$  portata dalle risposte degli esperti. La misura scelta è la divergenza di Kullback-Leibler tra densità a posteriori di due stadi contigui, che quantifica l'apporto informativo del  $j$ -esimo risultato sperimentale misurando il cambiamento da questo prodotto sulla densità a posteriori ottenuta allo stadio precedente. Il processo sequenziale ha termine allo stadio  $j^*$  tale che, per ogni esperto Q non ancora consultato l'incremento atteso della quantità d'informazione derivante dall'osservazione  $(j^*+1)$ -esima è non superiore a un valore  $\alpha$  prefissato.

Di seguito si riporta il programma in Mathematica, che prevede la risoluzione di tale problema per un numero qualunque di esperti.

```
(* Programma per il calcolo delle Kullback attese condizionate di un numero qualunque di esperti *)
(* IL PROGRAMMA AUTOMATICO SI ARRESTA SE NESSUN EXPERTO DA' UN INCREMENTO
DI KULLBACK ATTESA CONDIZIONATA, SUPERIORE AD UN CERTO VALORE ALFA PREFISSATO *)
```

```
<< Statistics`NormalDistribution`;
```

```
PDF[NormalDistribution[mu_, sigma_], x_] :=  
1 / (sigma * Sqrt[2 Pi]) Exp[-((x - mu) / sigma)^2 / 2];
```

```
CDF[NormalDistribution[mu_, sigma_], x_] :=  
(Erf[(x - mu) / (Sqrt[2] sigma)] + 1) / 2;
```

```
(* Dati iniziali da inserire. Nell'ordine vanno inseriti:  
le medie degli esperti, le varianze, i valori di t1, le stime delle varianze  
ottenute dal foglio excel - *)
```

```
Datainiz = {{12, -0.1, 1, 1.5, 1.3}, {0.9, 0.4, 2, 2.25, 1.8},  
{0.35, 0.6, 0.42, 0.42, 0.54, 0.5}, {3.92711, 4.83874, 1.89244, 1.10967, 1.650501}};
```

```
(* Mentre R è la matrice di correlazione: nell'ordine avremo il primo vettore riga  
dato da r11 (correl del 1° esp con se stesso),  
r12 (eventuale correl tra 1° e 2° esperto), ecc.. *)
```

```
R = {{1, 0.2, -0.1, 0, 0},  
{0.2, 1, -0.6, 0.3, 0.1}, {-0.1, -0.6, 1, 0, 0}, {0, 0.3, 0, 1, 0}, {0, 0.1, 0, 0, 1}};
```

```
(* inserire alfa, ossia il limite inferiore di incremento della Kullbeck,  
al di sotto del quale non conviene più considerare altri esperti,  
poi inserire media e varianza dell'aggregatore, theta-min e theta-max, e il numero di esperti  
*)
```

```
alfa = 1.4;  
v0 = 1; m0 = 0;  
min = -8; max = 11; livmax = 5;
```

(\* posizioni iniziali \*)

```
numespert = Dimensions[Datainiz][[2]];
espert = Table[k, {k, numespert}];

Matdata = Transpose[Join[{esp, m, v, t, ss2}], Transpose[Join[{espert}, Datainiz]]];
{rin, sin} = Dimensions[Matdata];
```

```
M = Datainiz[[1]]; V = Datainiz[[2]];
T = Datainiz[[3]]; S = Datainiz[[4]];
Cova = Table[Sqrt[Sum[S[[i]]*S[[j]], i>R[[i], j]], {i, numespert}], {j, numespert}];
```

```
succmax = Table[0, {i, livmax}];
succ[n_] := Table[succmax[[j]], {j, n - 1}];
succpiu[n_, k_] := Join[succ[n], {k}];
matty[n_] := Table[V[[succpiu[n_, k]], {k, numespert}]];
mattt[n_] := Table[T[[succpiu[n_, k]], {k, numespert}]];
mattM[n_] := Table[M[[succpiu[n_, k]], {k, numespert}]];
matts[n_] := Table[S[[succpiu[n_, k]], {k, numespert}]];
mattcova[n_] := Table[Cova[[succpiu[n_, k], succpiu[n_, k]]], {k, numespert}];
covarin[n_] := Table[Cova[[succ[n], succ[n]]], succ[n]];
succK = Table[0, {i, livmax}];

g[x_, i_] := PDF[NormalDistribution[0, Sqrt[matty[n][[x]]][[i]]], x];
G[x_, i_] := CDF[NormalDistribution[0, Sqrt[matty[n][[x]]][[i]]], x];
g0[x_] := PDF[NormalDistribution[m0, Sqrt[v0]], x]
```

```
MatrixForm[Matdata]
```

esp	1	2	3	4	5
m	2	-0.1	1	1.5	1.300000000000004`
v	0.9`	0.4`	2	2.25	1.8`
t	0.35`	0.6`	0.4200000000000017`	0.540000000000035`	0.5`
ss2	3.92710999999987`	4.8587400000000005`	1.8024399999999999`	1.1096699999999993`	1.6505000000000007`

(\* Programma per il calcolo del vettore Kullback al  
primo passo \*)

```
Attesa := (n - 1; Print["livello", " ", n];
Kull = Table[0, {k, numespert}];
For[k = 1, k <= numespert, k++, Kull[[k]] =
NIntegrate[(F1[m] - H1[m]) Log[H1[m]] / K1[m], {m, -5, 8}] /
MinIntegrate[H1[m] / K1[m], {m, -5, 8}];
Print[Kull[[k]]];
];
MatKull = Join[Matdata, {Join[{K}, Kull]}];
max = Position[Kull, Max[Kull][[1, 1]]; k = max; H11 = H1[[K[[max]]]];
succmax[[1]] = max; succH[[1]] = H11;
Return[MatrixForm[MatKull]]]
```

```

verosiml[x_, m_] := Block[{G1x, g0x, B1x, cx, gaux, fattx},
  G1x = CDF[NormalDistribution[0, Sqrt[V[[k]]]], x];
  g0x = PDF[NormalDistribution[m0, Sqrt[v0]], x];
  B1x = (G1x + 10^-20) / (1 - G1x + 10^-20) * (1 - T[[k]]) / T[[k]];
  cx = Log[B1x];

  gaux = Exp[-1/2 * (1/S[[k]] * cx^2 + 1/V[[k]] * x^2)];
  fattx = 1 / ((G1x + 10^-20) (1 - G1x + 10^-20));
  verok1 = gaux * fattx;
  veroF1 = veroK1 * g0x * Exp[-1/2 * m^2 / v0 - ((x - m0) / v0) * m];
  veroH1 = veroH1 * Log[verok1];

  Return[{verok1, veroF1, veroH1}]
]

K1[m_] := NIntegrate[verosiml[x, m][[1]], {x, mmin - m, mmax - m}]
H1[m_] := NIntegrate[verosiml[x, m][[2]], {x, mmin - m, mmax - m}]
F1[m_] := NIntegrate[verosiml[x, m][[3]], {x, mmin - m, mmax - m}]

```

44

```

(* programma per il calcolo del vettore Kullback al generico passo "liv" *)
AttesaKull[liv]:= (n=Rationalize[liv]; Print["livello", " ", n];
Dimensions[MatKull][[1]];
If[trin+n-rig>1, Print["livello precedente non eseguito"]; Break[]];
rignum=Delete[MatKull[[rig]], 1];
max=Position[rignum, Max[rignum]][[1, 1]];
If[n==2, Hprec=H1,
k=max; n=n-1; matrainv=Inverse[mattCova[a][[k]]];
Cov=Inverse[Covarin[n]];
Hprec=HIM[[max]], n]: succmax[[n]]=max; succ[[n]]=Hprec; n=n+1];
kulback=Table[0, {k, numespert}];
For[k=1, k<=numespert, k++, If[Ths[Det[mattCova[a][[k]]]]>10^-6,
matrainv=Inverse[mattCova[a][[k]]];
Cov=Inverse[Covarin[n]];
den=NIntegrate[H[m, n]/K[m, n], {m, -5, 8}];
num=NIntegrate[F[m, n]*H[m, n]/K[m, n], {m, -5, 8}];
kulback[[k]]=num/den;
]; Print[kullback[[k]]];
MatKull=Join[MatKull, {Join[{K}, kulback]}];
Return[MatrixForm[MatKull]]
)
```

45

```
verosim[x_, m_, liv_] :=
```

```

vetG = Join[Table[G[x + m - mattM[n][[k]][[i]], 1], {i, n - 1}], {G[x, n]}];
vetg = Join[Table[g[x - mattM[n][[k]][[i]], 1], {i, n - 1}], {g[x, n]}];
vetB = Table[(vetG[[i]] + 10^-20)/(1 - vetG[[i]]) + 10^-20), {(1 - mattT[n][[k]][[i]])/mattT[n][[k]][[i]], {i, n}}];
vetC = Log[vetB];
forma = -1/2 * vetC . natrinv . vetC;
espo = forma -
Sum[(m^2/2 + 1/matty[n][[k]][[i]] + n*(x - mattM[n][[k]][[i]])/matty[n][[k]][[i]]), {i, n - 1}];
fatt = Product[vetg[[i]]/((vetG[[i]] + 10^-20)*(1 - vetG[[i]] + 10^-20)), {i, n}];
verosimK = Exp[espo] * fatt;
verosimH = verosimK * Exp[-1/2*m^2 + 1/v0 - m*(x - m0)/v0] * g0[x];
vetridC = Delete[vetC, n];
vetridC = 1/2 * vetridC . Cov . vetridC;
Gam = vetg[[n]]/((vetG[[n]] + 10^-20)*(1 - vetG[[n]] + 10^-20)) * Exp[espgam];
Return[{verosimK, verosimH, Gam}]
)
```

```

H[m_, n_] := NIntegrate[verosim[x, m, n][[2]], {x, min - m, max - m}]
K[m_, n_] := NIntegrate[verosim[x, m, n][[1]], {x, min - m, max - m}]
F[m_, n_] := (
Hm = H[m, n]; Fliv = 1/Hm *
NIntegrate[verosim[x, m, n][[2]] * Log[verosim[x, m, n][[3]]], {x, min - m, max - m}] -
Log[Hm/succH[[n - 1]]]; Return[Fliv]
)

Kullmax[livel_] := (Attesa1;
massi = {Position[Kull1, Max[Kull1]][[1, 1]], Max[Kull1]};
MaxKull1 = massi;
Print["Kmax : ", massi];
For[n = 2, n <= livel, n++, AttesaKull[n];
massi = {Position[kulback, Max[kulback]][[1, 1]], Max[kulback]};
Print["valore di alfa : ", alfa]; Print["Kmax ", massi];
If[massi[[2]] - Max[Kull1] < alfa, Break[], MassKull1 = massi];
lpassa = n - 1;
Return[{MatrixForm[MatKull1], passa, MassKull1}]
)
```

Kullmax[livmax]

```
livello 1
  0.34379040678391477'
  0.522441752588167851'
  0.303349679192836418'
  0.378548090343905929'
  0.344515889385194107'
Kmax :{2, 0.522441752588167851'}
```

```
livello 2
  1.59970141189844827'
  0
  1.88082104002129586'
  1.58912108985512716'
  1.58135024392632272'
valore di alfa :1.3999999999999991'
Kmax {3, 1.88082104002129586'}
```

esp	1	2	3	4	5
m	2	-0.1'	1	1.5'	1.3000000000000004'
v	0.9'	0.4'	2	2.25'	1.8'
t	0.35'	0.6'	0.4200000000000017'	0.5400000000000035'	0.5'
s2	3.9271099999999987'	4.85874000000000005'	1.80243999999999993'	1.10966399999999993'	1.6505000000000007'
K	0.34379040673391477'	0.522441752588167851'	0.303349679192836418'	0.378548090343905929'	0.344515889385194107'
K	1.59970141189844827'	0	1.88082104002129586'	1.58912108985512716'	1.58135024392632272'

```
{2, 0.522441752588167851'}
(* FINE *)
```

# 5

## Aggregazione sequenziale: un programma in Excel

Al crescere del numero degli esperti consultati, il programma in *Mathematica* che implementa l'algoritmo sequenziale (cap. 4) presenta un notevole aggravio nei tempi di elaborazione, addirittura di ore.

Si è pensato, pertanto, di tentare una soluzione in *Excel*: tuttavia, data la complessità nei calcoli, *Excel* riesce a risolvere velocemente il problema soltanto per i primi due esperti da introdurre nel modello, ossia seleziona l'esperto che, tra i cinque considerati, presenta la maggiore Kullback attesa; entrato questo nel modello, il programma passa al secondo stadio, individuando l'esperto che offre il maggior incremento di Kullback attesa rispetto alla densità a posteriori ottenuta

dopo la consultazione effettuata al primo stadio.

L'elaborazione richiede pochi minuti, ma non è stato possibile, purtroppo, andare oltre il secondo stadio: il programma può essere adoperato per effettuare pre-simulazioni e per la scelta dei dati da inserire nel modello completo.

Il programma si presenta come un semplice file di *Excel*, composto da quattro fogli di calcolo: input, 1° passo, 2° passo e output.

**Microsoft Excel - 2esperti-definitivo-AUTORIDUENTE**

**Input**

	A	B	C	D	E	F	G	H	I	J	K	L	M	N
1	6m	6M												
2			-8	11										
3					m1=Y <sub>1</sub>	0								
4					v1=z <sub>1</sub> <sup>2</sup>	1								
5					t1F <sub>1</sub>	0.2		-0.1						
6					t1F <sub>2</sub>	-0.1		0.4						
7					t1F <sub>3</sub>	0.35		0.6						
8					t1F <sub>4</sub>	1.2		0.3						
9					t2F <sub>1</sub>	-0.6		0.42						
10					t2F <sub>2</sub>	0.3		0.6						
11					t2F <sub>3</sub>	0.3		0.42						
12					t2F <sub>4</sub>	0.1		0.54						
13					t3F <sub>1</sub>	0.3		0.54						
14					t3F <sub>2</sub>	0.1		0.54						
15					t3F <sub>3</sub>	0.1		0.54						
16					t3F <sub>4</sub>	0.1		0.54						
17					t4F <sub>1</sub>	0.1		0.54						
18					t4F <sub>2</sub>	0.1		0.54						
19					t4F <sub>3</sub>	0.1		0.54						
20					t4F <sub>4</sub>	0.1		0.54						
21					t5F <sub>1</sub>	0.1		0.54						
22					t5F <sub>2</sub>	0.1		0.54						
23					t5F <sub>3</sub>	0.1		0.54						
24					t5F <sub>4</sub>	0.1		0.54						

**1° passo**

**2° passo**

**Output**

Microsoft Excel - Esperti definitivo-AUTORIDUENTE											
Arte	Modifica	Visualizza	Inserisci	Formato	Strumenti	Dati	Foglio 2				
1	m min	m max	8		Valori u	h(u)	g'1	g'2	g'3	g'4	g'5
3	-5	-5	-16	1.026E-56	7.20216E-63	6.56E-140	4.52427E-29	5.22743E-26	3.89144E-32		
4	-4.987	-15.988	1.711E-56	1.2714E-62	2.4E-139	5.8271E-20	6.56169E-26	5.17035E-32			
5	-4.974	-15.936	2.851E-56	2.24184E-62	8.61E-139	7.54158E-29	8.23276E-26	6.88565E-32			
6	-4.961	-15.904	4.746E-56	3.94662E-62	3.08E-138	9.29393E-29	1.03247E-25	9.11165E-32			
7	-4.948	-15.872	7.899E-56	6.94567E-62	1.1E-137	1.24456E-28	1.29423E-25	1.20855E-31			
8	-4.935	-15.84	1.311E-55	1.20271E-61	3.9E-137	1.61683E-28	1.61626E-25	1.60209E-31			
9	-4.922	-15.808	2.175E-55	2.41269E-61	1.38E-136	2.02686E-28	2.03089E-25	2.12256E-31			
10	-4.909	-15.776	3.804E-55	3.75576E-61	4.89E-136	2.68137E-28	2.54231E-25	2.81052E-31			
11	-4.896	-15.744	5.968E-55	6.57919E-61	1.73E-135	3.46039E-28	3.18106E-25	3.71934E-31			
12	-4.883	-15.712	9.873E-55	1.1509E-60	6.39E-135	4.43769E-28	3.97849E-25	4.91924E-31			
13	-4.87	-15.68	1.631E-54	2.01099E-60	2.13E-134	6.70459E-28	4.97356E-25	6.50255E-31			
14	-4.857	-15.648	2.693E-54	3.50983E-60	7.47E-134	7.32941E-28	6.21466E-25	8.59558E-31			
15	-4.844	-15.616	4.441E-54	6.11684E-60	2.61E-133	9.4122E-28	7.76195E-25	1.13426E-30			
16	-4.831	-15.584	7.316E-54	1.065551E-59	9.99E-133	1.20007E-27	9.69006E-25	1.48678E-30			
17	-4.818	-15.552	1.204E-53	1.86333E-59	1.16E-132	1.54977E-27	1.29016E-24	1.97404E-30			
18	-4.805	-15.52	1.98E-53	3.21997E-59	1.09E-131	1.98712E-27	1.50815E-24	2.60119E-30			
19	-4.792	-15.488	3.251E-53	5.58803E-59	3.78E-131	2.56558E-27	1.88021E-24	3.42775E-30			
20	-4.779	-15.456	5.334E-53	9.86859E-59	1.3E-130	3.28181E-27	2.343E-24	4.51299E-30			
21	-4.766	-15.424	8.742E-53	1.67722E-58	4.48E-130	4.17596E-27	2.91836E-24	5.93846E-30			
22	-4.753	-15.382	1.431E-52	2.90077E-58	1.54E-129	5.34344E-27	3.63336E-24	8.09773E-30			
23	-4.74	-15.356	2.341E-52	5.01121E-58	5.26E-129	6.88369E-27	4.52148E-24				
24	-4.727	-15.328	3.626E-52	8.61725E-58	1.41E-128	8.72545E-27	5.62112E-24				

## Riferimenti bibliografici

Microsoft Excel - 2esperimenti definitivo-AUTORIDUCENTE									
File Modifica Visualizza Inserisci Formato Strumenti Dati Finestre 1									
A	B	C	D	E	F	G	H	B3*G2	S2
1	matr inversa pruni due respecti								
2	$H_1(m)$	0,22617	-0,14198	Valori u					
3	2,751934	-0,14198	0,990295						
4		0,207693	-0,03567						
5		-0,03567	0,611999						
6			-15,936						
7			-15,904						
8			-15,872						
9			-15,84						
10			-15,808						
11			-15,776						
12			-15,744						
13	esperto con kul max	0,321585	0,316795						
14	-0,1 valore (m)	0,316795	0,866688						
15			-15,648						
16			-15,616						
17			-15,584						
18			-15,552						
19			-15,52						
20			-15,488						
21			-15,456						
22			-15,424						
23			-15,392						
24			-15,356						
			Output X (passo 1)						
			2° passo						
			Calcola						
			Pronto						

P. Agati (2001), *Combining information from several experts*, Book of Short Papers, CLADAG2001, Palermo, pp. 129-132.

P. Monari, P. Agati (2001), *Fiducial inference in combining expert judgements*, Journal of the Italian Statistical Society (accettato per la pubblicazione, in corso di stampa).

P. Monari, L. Stracqualursi (2001), *La calibrazione fiduciale nel problema degli esperti: una proposta di stima delle varianze degli indicatori di performance*, Statistica, n.3

P. A. Morris (1977), *Combining expert judgments: a bayesian approach*, Management Science, 23, pp. 679-693